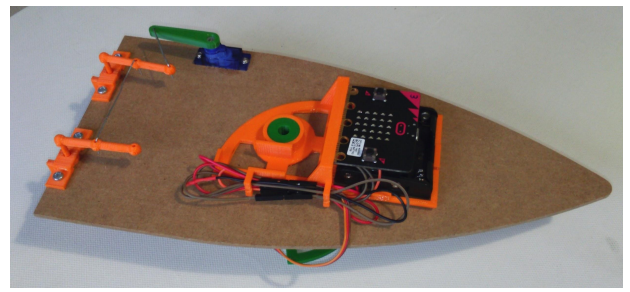
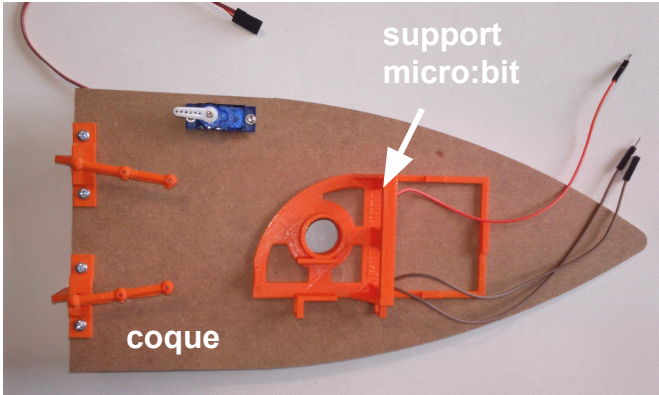
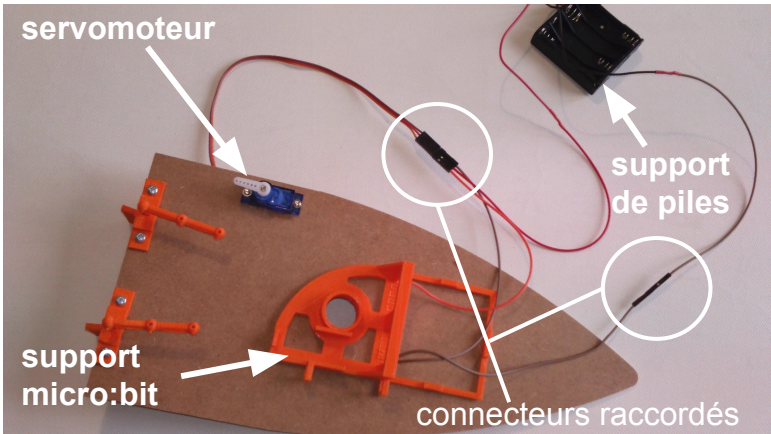
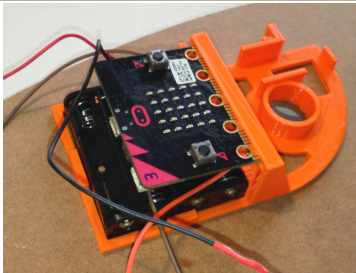


# Mode opératoire

## Assemblage du circuit de commande sur le prototype



Actions	Résultats
1 - "Clipser" le support micro:bit sur la coque du voilier	<p><b>Attention à ne pas coincer les conducteurs électriques</b></p>  <p>support micro:bit</p> <p>coque</p>
2 - Effectuer les raccordements électriques entre le support carte micro:bit, le servomoteur et le support de piles pour servomoteur	<p><b>Attention à ne pas tordre les connecteurs électriques</b></p>  <p>servomoteur</p> <p>support micro:bit</p> <p>support de piles</p> <p>connecteurs raccordés</p> <p><b>Respecter les couleurs des conducteurs :</b> rouge (support pile) → rouge (servomoteur) orange (support micro:bit) → orange (servomoteur) marron (support micro:bit) → marron (servomoteur) marron (support pile) → marron (support micro:bit)</p>
3 - Positionner le supports de piles et enficher la carte micro:bit	<p><b>Attention à ne pas débrancher ou tordre les connecteurs électriques</b></p>  <p>support de piles</p> <p>support micro:bit</p>
4 - Ranger les conducteurs électriques	<p><b>Attention à ne pas débrancher ou tordre les connecteurs électriques</b></p> 